

FT-2500 高级转速表



FFT 运算型转速计 FT-2500

FT-2500 转速计，以噪音或振动、或磁力的变化量测马达及各种旋转机械的转速。

由于其运算部采用 FFT（快速傅立叶变换），即使对来自麦克风、加速度规的复杂波形信号，也能撷取出适当的频率运算出正确的转速。

对于装配在产品内部的马达等，其旋转轴并不显露在外，所以用一般转速测量法，很难简便地测量转速。用 FT-2500 就没有必要在旋转轴上贴转速反光片，或对转轴作特殊加工。

FT-2500 由于采用了新的算法，所以不仅对马达及发动机的稳定转速可以测量，对于有加减速的转速也能准确的进行量测。

输入部	
匹配传感器	FT-0501、IP-292/296、IP-3000A/3100、VP-202/1220、OM-1200、定电流驱动传感器、各种麦克风、各种加速度传感器
测量部	
测量方式	1. 稳定转速测量方式 <ul style="list-style-type: none"> · 频率量程：500 Hz、2 kHz、10 kHz · 分辨率 = 频率量程 ÷ 12800 × 60 ÷ 设定脉冲数 2. 转速加减速的方式 <ul style="list-style-type: none"> · 频率量程：250 Hz、500 kHz、2 kHz · 分辨率 = 频率量程 ÷ 6400 × 60 ÷ 设定脉冲数
运转方向判明	(使用 FT-0501 时可能)
测量精度	±2 × 转速分辨率 ±1 计数位
平均化处理	移动平均处理、平均点数：OFF、2、4、8、16
滤波器功能	可任意设定（上限值及下限值各设定 1 个）

显示部	
显示更新时间	0.5±0.2 秒
测量显示范围	0~999,999 r/min (0~10,000 Hz)
输出部	
模拟输出电压范围	0~10V/0~F. S. 10V 输出时的转速可任意设定
模拟输出更新时间	稳定转速方式: 500 ms 以内 转速有加减速的方式: 250 ms 以内
信号监视输出	传感器信号的监视用 (与模拟输出切换时输出)
比较器输出	上下限判定、旋转方向判定、OK 判定 输出方式: 半导体继电器 (内置 3 个电路)
脉冲输出	显示转速×设定 P/R 相当的频率之输出 (Hi: 4.5 V 以上、Lo: 1 V 以下)
接口	RS-232C、外部指令输入端子、以太网 (选购件)